

**JORNADA DE SEGUIMIENTO DE PROYECTOS CICYT-DPI 2004**

15 de Mayo de 2007, Sala de Actos, Facultad de Matematicas y Estadistica (FME), Universidad Politecnica de Cataluña, c/ Pau Gargallo 5, 8028 Barcelona

HORA	SESIÓN	REFERENCIA	TITULO	UNIVERSIDAD	INVESTIGADOR PRINCIPAL		
8:00-8:30	<b>PREPARACIÓN PARA INICIAR A LAS 8:30</b>					Nombre	Apellido
8:30-8:35	S1: Robótica	DPI2004-07908-C02-00	ROBINT: INTEGRACION DE COMPORTAMIENTOS INTELIGENTES EN ROBOTS GUIA	UNIVERSIDAD POLITECNICA DE MADRID	RAMON	GALAN	
8:35-8:45		DPI2004-07908-C02-01	ROBINT: INTEGRACION DE COMPORTAMIENTOS INTELIGENTES EN ROBOTS GUIA	UNIVERSIDAD POLITECNICA DE MADRID	RAMON	GALAN	
8:45-8:55		DPI2004-07908-C02-02	ROBINT: TECNOLOGIA DEL HABLA	UNIVERSIDAD POLITECNICA DE MADRID	JUAN MANUEL	MONTERO	
8:55-9:10		Preguntas					
9:10-9:15		DPI2004-07993-C03-00	ARQUITECTURA PARA EL CONTROL DE ROBOTS AUTONOMOS COOPERANTES BASADA EN ESQUEMAS	UNIVERSIDAD REY JUAN CARLOS	VICENTE	MATELLAN	
9:15-9:25		DPI2004-07993-C03-01	ARQUITECTURA PARA EL CONTROL DE ROBOTS AUTONOMOS COOPERANTES BASADA EN ESQUEMAS	UNIVERSIDAD REY JUAN CARLOS	VICENTE	MATELLAN	
9:25-9:35		DPI2004-07993-C03-02	FUSION COOPERATIVA DE INFORMACION PARA COORDINACION Y LOCALIZACION DE ROBOTS	UNIVERSIDAD DE MURCIA	HUMBERTO	MARTINEZ	
9:35-9:45		DPI2004-07993-C03-03	EXPLORACION COORDINADA DE ENTORNOS EXTENSOS CON MULTIPLES ROBOTS MEDIANTE SLAM 3D BASADO EN VISION	UNIVERSITAT ROVIRA I VIRGILI DE TARRAGONA	MIGUEL ANGEL	GARCIA	
9:45-10:00		Preguntas					
10:00-10:10		DPI2004-05414	INTEGRACION DE SISTEMAS ROBUSTOS DE PERCEPCION, APRENDIZAJE Y NAVEGACION PARA ROBOTICA MOVIL	UNIVERSITAT POLITECNICA DE CATALUNYA	ALBERTO	SANFELIU	
10:10-10:20		Preguntas					
10:20-10:30		DPI2004-00594	INTEGRACION DE LA PLANIFICACION Y CONTROL DE INTERACCIONES BASADA EN SENSORES PARA MANIPULADORES MOVILES AVANZADOS	UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID	LUIS ENRIQUE	MORENO	
10:30-10:40		Preguntas					
10:40-10:50		DPI2004-04458	CONTROL DE FUERZA EN ROBOTS INDUSTRIALES CON INTEGRACION SENSORIAL	UNIVERSIDAD DE JAEN	JUAN	GOMEZ	
10:50-11:00		Preguntas					
11:00-11:10		DPI2004-04558	SISTEMA INTELIGENTE DE AYUDA Y SUPERVISION EN TELEOPERACION	UNIVERSITAT POLITECNICA DE CATALUNYA	JOSEP	AMAT	
11:10-11:20		Preguntas					
11:20-11:40	<b>CAFÉ</b>						
11:40-11:50	S2: Robótica	DPI2004-00325	DESARROLLO DE UN ROBOT HUMANOIDE PARA TAREAS DE COOPERACION CON HUMANOS	UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID	CARLOS	BALAGUER	
11:50-12:00		Preguntas					
12:00-12:10		DPI2004-07358	PLANIFICADOR DE TRAYECTORIAS PARA SISTEMAS ROBOTIZADOS DE ARQUITECTURA ARBITRARIA	UNIVERSITAT POLITECNICA DE CATALUNYA	JOSE MARIA	PORTA	
12:10-12:20		Preguntas					
12:20-12:30		DPI2004-03104	METODOS Y ALGORITMOS PARA LA PRENSION DE OBJETOS MEDIANTE ROBOTS: MANIPULACION DIESTRA Y APLICACIONES INDUSTRIALES	UNIVERSITAT POLITECNICA DE CATALUNYA	RAUL	SUAREZ	
12:30-12:40		Preguntas					

12:40-12:50		DPI2004-05824	TECNICAS DE SENSORIZACION Y CONTROL PARA LA DETECCION Y LOCALIZACION EFICIENTE DE MINAS ANTIPERSONAS. SEGUNDA FASE	CONSEJO SUPERIOR DE INVESTIGACIONES CIENTIFICAS	PABLO	GONZALEZ
12:50-13:00		Preguntas				
13:00-13:10		DPI2004-06626	GUIADO DE UN SISTEMA DE TRANSPORTE EN UNA URBANIZACION BIOCLIMATICA CERRADA	UNIVERSIDAD DE LA LAGUNA	LEOPOLDO	ACOSTA
13:10-13:20		Preguntas				
13:20-13:30		DPI2004-01920	SISTEMA COMPLETO DE MANIPULACION AUTONOMA BASADO EN FUSION DE INFORMACION SENSORIAL Y TECNICAS DE APRENDIZAJE ORIENTADO A LA ROBOTICA DE SERVICIOS	UNIVERSITAT JAUME I DE CASTELLO	PEDRO JOSE	SANZ
13:30-13:40		Preguntas				
13:40-13:50		DPI2004-07433-C02-01	HERRAMIENTAS DE TELEOPERACION COLABORATIVA. APLICACION AL CONTROL COOPERATIVO DE ROBOTS	UNIVERSIDAD MIGUEL HERNANDEZ DE ELCHE	OSCAR	REINOSO
13:50-14:00		Preguntas				
14:00-14:10		DPI2004-07433-C02-02	ESTRATEGIAS COLABORATIVAS DE PERCEPCION PARA LA LOCALIZACION Y RECONOCIMIENTO DE ENTORNOS DINAMICOS	UNIVERSIDAD POLITECNICA DE MADRID	JOSE MARIA	SEBASTIAN
14:10-14:20		Preguntas				
14:20-15:30	<b>COMIDA</b>					
15:30-15:40	S3: Visión	DPI2004-06624	INSPECCION VISUAL AUTOMATICA DE ESTRUCTURAS EXTERNAS MEDIANTE VEHICULO AEREO AUTONOMO (UAV)	UNIVERSIDAD POLITECNICA DE MADRID	PASCUAL	CAMPOY
15:40-15:50		Preguntas				
15:50-16:00		DPI2004-03734	DISEÑO DE SISTEMAS DE RECONOCIMIENTO DE MATERIALES Y OBJETOS INVARIANTES FRENTE A CAMBIOS DE ILUMINACION	UNIVERSIDAD DE GRANADA	FRANCISCO JAVIER	ROMERO
16:00-16:10		Preguntas				
16:10-16:20		DPI2004-01346	SISTEMA DE TRATAMIENTO Y DIGITALIZACION TOTAL EN MICROSCOPIA OPTICA. APLICACION AL DIAGNOSTICO DE CANCER Y ENFERMEDADES NEURODEGENERATIVAS	UNIVERSIDAD DE CASTILLA LA MANCHA	Mª GLORIA	BUENO
16:20-16:30		Preguntas				
16:30-16:40		DPI2004-07032	DISEÑO DE SISTEMAS EMPOTRADOS PARA PROCESAMIENTO DE VISION EN TIEMPO REAL. APLICACIONES EN MEDICINA, VEHICULOS Y ROBOTS	UNIVERSIDAD DE GRANADA	EDUARDO	ROS
16:40-16:50		Preguntas				
16:50-17:00		DPI2004-08276-C02-01	SISTEMA PARA LA MEDICION ON-LINE DE PERFILES SUBMICROMETRICOS CON HOLOGRAFIA CONOSCOPICA	UNIVERSIDAD DE OVIEDO	IGNACIO	ALVAREZ
17:00-17:10		Preguntas				
17:10-17:15		DPI2004-06756-C03-00	MODELADO, DISEÑO Y CARACTERIZACION DE ARRAYS 2D EN SUBSTRATO CMUT	CONSEJO SUPERIOR DE INVESTIGACIONES CIENTIFICAS	FRANCISCO	MONTERO DE ESPINOSA
17:15-17:25		DPI2004-06756-C03-01	MODELADO, DISEÑO Y CARACTERIZACION DE ARRAYS 2D EN SUBSTRATO CMUT	CONSEJO SUPERIOR DE INVESTIGACIONES CIENTIFICAS	FRANCISCO	MONTERO DE ESPINOSA
17:25-17:35		DPI2004-06756-C03-02	SISTEMA DE IMAGEN ULTRASONICA 3D BASADA EN ARRAYS 2D DE TECNOLOGIA CMUT. TRANSDUCTORES Y ARQUITECTURA ELECTRONICA	UNIVERSITAT POLITECNICA DE CATALUNYA	MANUEL MARIA	DOMINGUEZ
17:35-17:45		DPI2004-06756-C03-03	ARQUITECTURA ELECTRONICA DE ALTA INTEGRACION PARA SISTEMAS DE IMAGEN ULTRASONICOS BASADOS EN TRANSDUCTORES CMUT	CONSEJO SUPERIOR DE INVESTIGACIONES CIENTIFICAS	LUIS	GOMEZ-ULLATE
17:45-18:00		Preguntas				

18:00	FIN DE LAS JORNADAS
-------	---------------------